

# Vlnění

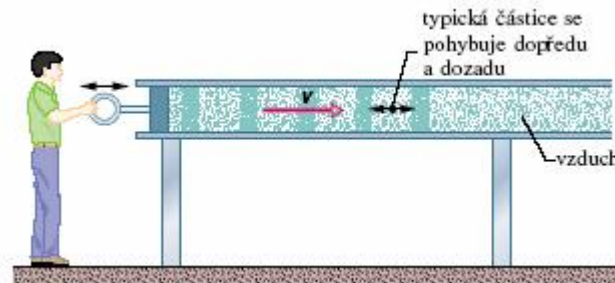
## Mechanické vlnění

- Je formou pohybu látkového prostředí. Elementy látky se při průchodu vlny vychylují ze svých rovnovážných poloh a pohybují se (kmitají) kolem nich většinou nepatrně.
- Změna deformace a napětí (mechanický rozruch) postupuje od jednoho elementu k druhému – postupné vlnění. takto se přenáší energie, hybnost, ... .

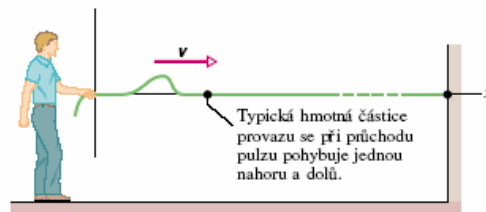
Kromě mechanických vln (elastické na pružině, tíhové na povrchu kapaliny, příčné na vlákně) existují i jiné (nemechanické) – elektromagnetické, gravitační, ... (vnikají pohybem zdrojů těchto polí).

## Vlny jsou

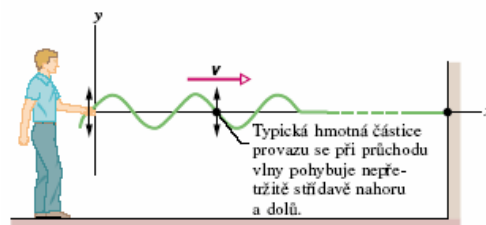
- **podélné** – elementy ve a proti směru šíření rozruchu (tlaková vlna v plynovém či vodovodním potrubí)



- **příčné** – elementy kmitají kolmo na směr šíření rozruchu (deformace u mechanických vln se přenášejí smykovými silami mezi elementy, v tekutinách tedy neexistují).

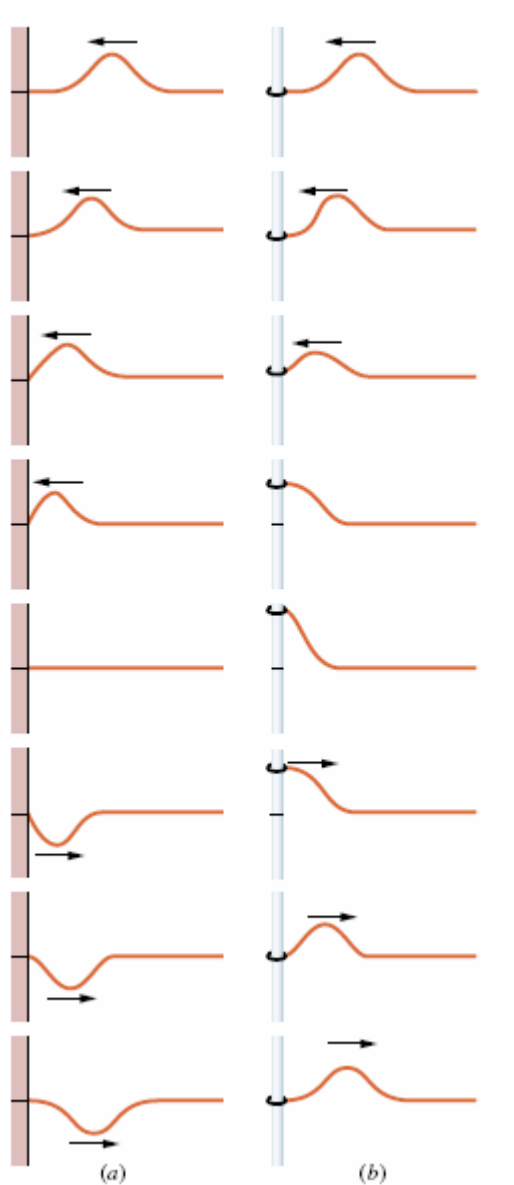


(a)



(b)

## Odraz na rozhraní

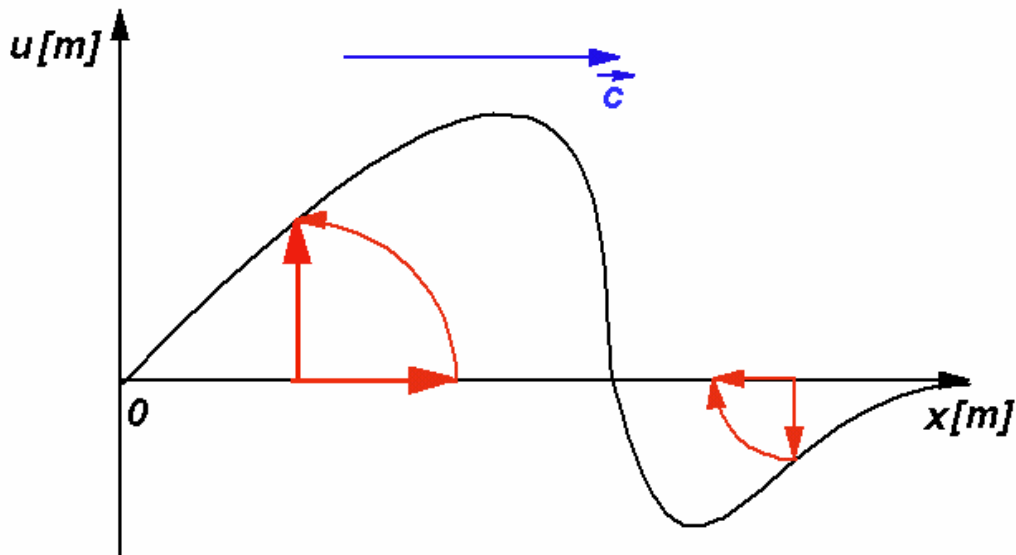


### Základní pojmy:

1. **Výchylka elementu**  $\vec{u}$  - udává směr a velikost posunutí elementu prostředí z rovnovážné polohy při průchodu vlny.

$$\vec{u} = \vec{f}(x, y, z, t).$$

Pokud  $\vec{u}$  je kolmé na směr šíření vlny (příčná vlna) a  $\vec{u}$  leží v neměnné rovině, nazýváme vlnu lineárně polarizovanou.



Jednorozměrný případ podélné vlny – snímek v čase  $t$

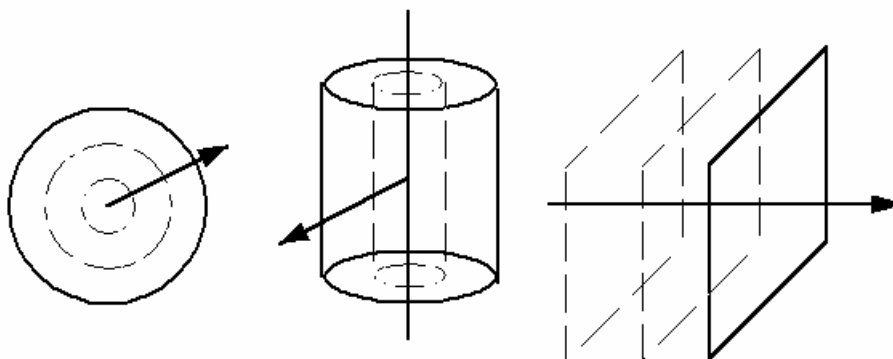
## 2. Rychlost $\dot{v}$ elementu

$$\mathbf{r} \dot{v} = \frac{\partial \dot{u}}{\partial t}.$$

Pro podélnou i příčně lineárně polarizovanou vlnu leží  $\dot{u}$  a  $\dot{v}$  jedné přímce.

3. **Rychlost  $\dot{c}$  vlnění** – rychlost, se kterou postupuje rozruch. Závisí na setrvačných vlastnostech látky (hustotě) a na silách, kterými na sebe navzájem působí sousední elementy při lokální deformaci prostředí.
4. **Čelo vlny** - geometrické místo bodů ohraničujících vlnu (odděluje vlnu od částí prostoru, do nichž vlna ještě nepronikla).

5. **Vlnoplocha**: zavádí se tehdy, když zdroj vlnění kmitá periodicky. Je to plocha, jejíž všechny body kmitají se stejnou fází.
6. **Paprsek** je křivka, podél které se šíří ve vlně energie. V izotropním prostředí jsou paprsky kolmé na vlnoplochy.



### Princip superpozice vlnění (experimentální fakt)

Nechť (v pružném prostředí) budí zdroj  $Z_1$  vlnu  $\dot{u}_1(x, y, z, t)$  a zdroj  $Z_2$  vlnu  $\dot{u}_2(x, y, z, t)$ . Potom oba zdroje současně budí vlnu

$$\dot{u}(x, y, z, t) = \dot{u}_1(x, y, z, t) + \dot{u}_2(x, y, z, t).$$

**Pozn.:**

- Princip superpozice vlnění platí pro libovolný počet zdrojů.
- Princip superpozice vlnění platí v prostředí, které splňuje Hookův zákon (tj. např. pro malé výchylky)

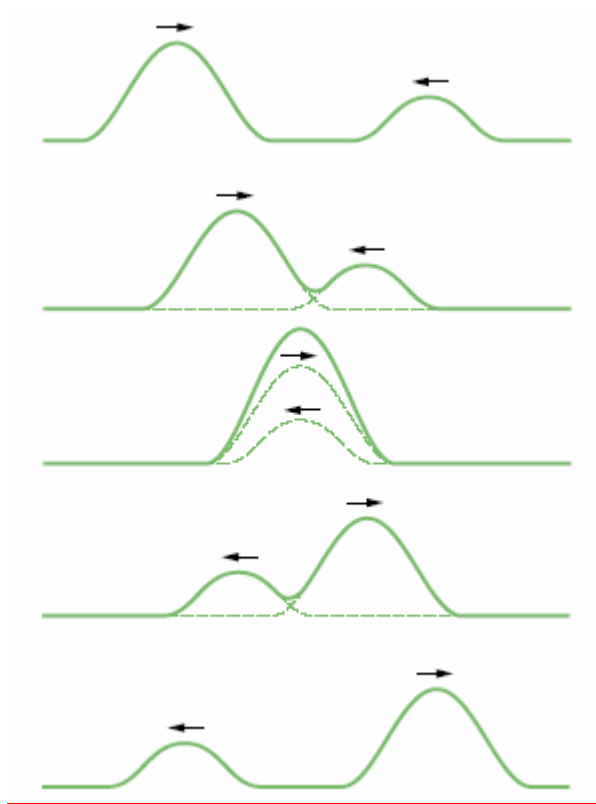
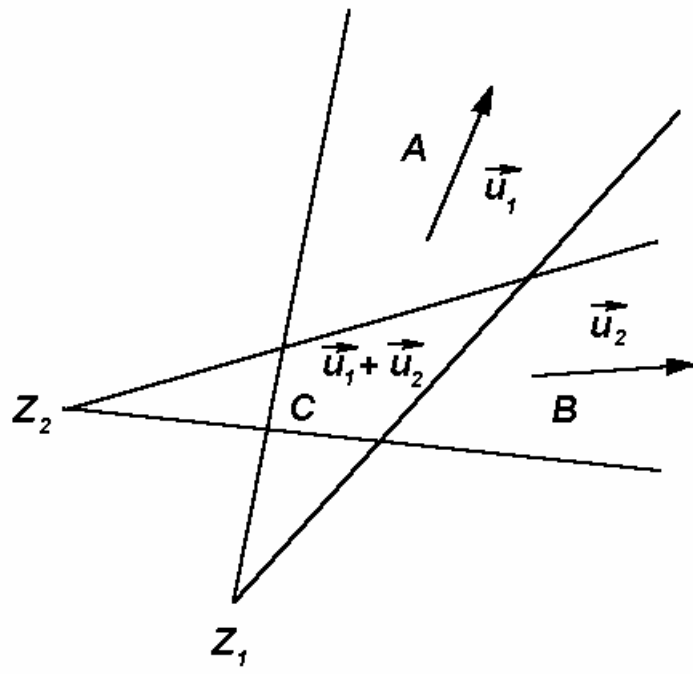
**Důsledek principu superpozice vlnění:**

Oblast  $C$  (překryv):  $\dot{u} = \dot{u}_1 + \dot{u}_2$ ,

Oblast  $A$  ( $\dot{u}_2 = \dot{0}$ ):  $\dot{u} = \dot{u}_1 + \dot{0} = \dot{u}_1, !!!$

Oblast  $B$  ( $\dot{u}_1 = \dot{0}$ ):  $\dot{u} = \dot{0} + \dot{u}_2 = \dot{u}_2, !!!$

**Tedy vlnění se průchodem oblastí překryvu neovlivní**



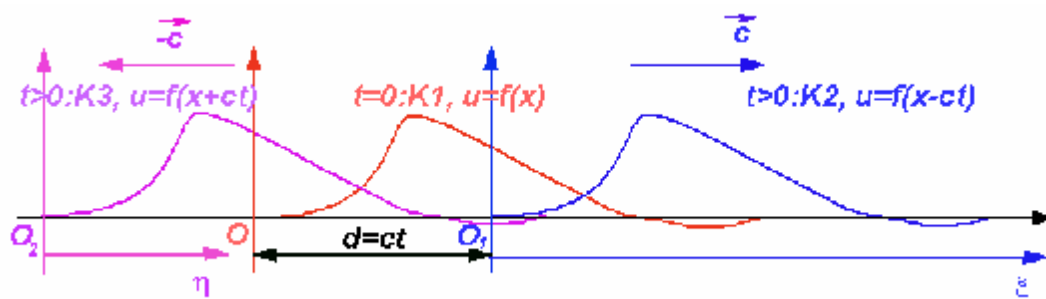
## Matematické vyjádření postupné vlny.

Z experimentální zkušenosti plyne, že **vlny se** ve většině případů **šíří prostředím (prostorem) téměř beze změny** (zcela beze změny se šíří pouze v prostředích bez vnitřního tření, tj. útlumu). Tento fakt využijeme při matematickém vyjádření postupné vlny.

Vztah pro výchylku v jednorozměrné vlně určíme pro dvě možné situace:

1. Známe tvar vlny v určitém okamžiku, např. v čase  $t = 0$ , tj.  
 $u(x, t = 0) = f(x)$ .
2. Známe závislost výchylky na čase v určitém bodě, např.  $x = 0$ , tj.  
 $u(x = 0, t) = F(t)$

### Ad. 1:



a) vlna postupuje ve směru kladné osy  $Ox$ :

V okamžiku  $t > 0$  je vlna znázorněna křivkou  $K2$  vzniklou z křivky  $K1$  posunutím o úsek  $d = ct$  ve směru osy  $Ox$ . Výchylka je nyní  $u = f(x)$ , kde  $x$  je nová souřadnice.

Platí:  $x = d + X = ct + X \Rightarrow X = x - ct$ .

Tedy vlna šířící se ve směru kladné osy  $Ox$  je

$$u = f(x - ct)$$

b) vlna postupuje ve směru záporné osy  $Ox$ :

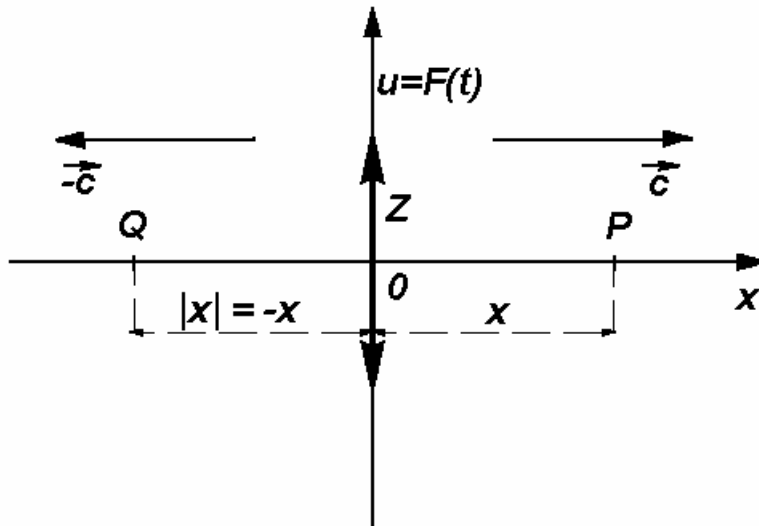
V okamžiku  $t > 0$  je vlna znázorněna křivkou  $K3$  vzniklou z křivky  $K1$  posunutím o úsek  $d = ct$  ve směru záporné osy  $Ox$ . Výchylka je nyní  $u = f(h)$ , kde  $h$  je nová souřadnice.

Platí:  $h = d + x = ct + x$ .

Tedy vlna šířící se ve směru záporné osy  $Ox$  je

$$u = f(x + ct)$$

Ad. 2:



a) vlna postupuje ve směru kladné osy  $x$ :

Do bodu  $P(x)$ ,  $x > 0$  dorazí vlna v čase  $t = \frac{x}{c}$ . **Od tohoto okamžiku se začne bod  $P$  pohybovat tak, jak se pohyboval dříve bod  $O$ .** Pohyb  $P$  bude vůči pohybu  $O$  zpožděn o  $t$ . Tedy jeho výchylka je :

$$u_P = F\left(t - \frac{x}{c}\right)$$

b) vlna postupuje ve směru záporné osy  $x$ :

Vlna dostihne bod  $Q$  o souřadnici  $x < 0$  v okamžiku  $t = \frac{|x|}{c}$ , tj. jeho výchylka bude

$$u_Q = F\left(t - \frac{|x|}{c}\right) = F\left(t + \frac{x}{c}\right).$$

**Pozn.:** Je-li zdroj vlny umístěn mimo bod  $O$ , tj.  $Z(x=x_0)$ , je:

$$u_P = F\left(t - \frac{|x - x_0|}{c}\right).$$

## Harmonické vlny

Vznikají tehdy, když jejich zdroj kmitá harmonicky. Každý bod ve vlně koná rovněž harmonické kmity stejné frekvence jako zdroj.

Význam harmonických vln: Každou vlnu obecného tvaru lze vyjádřit jako součet harmonických vln o vhodných amplitudách a fázích – Fourierova analýza.

**Matematické vyjádření:**

Nechť zdroj  $Z$  je v počátku souř. soust., tj.  $x_z = 0$ , rychlost šíření vlny je  $c$ .

**Kmity zdroje:**  $u(0, t) = A \sin(\omega t + a)$

Podle předchozího výkladu (ad.2) je:

- vlna ve směru kladné osy  $x$ :

$$u(x, t) = A \sin \left[ \omega \left( t - \frac{x}{c} \right) + a \right],$$

- vlna ve směru záporné osy  $x$ :

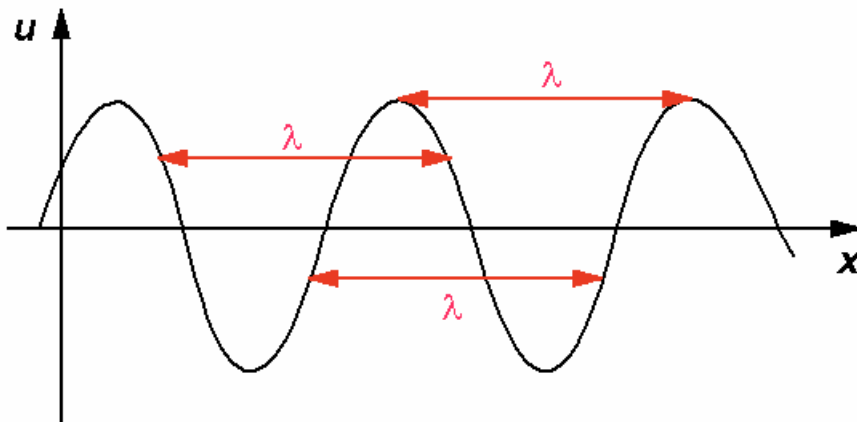
$$u(x, t) = A \sin \left[ \omega \left( t + \frac{x}{c} \right) + a \right].$$

Pro harmonickou vlnu zavádíme **vlnovou délku**  $\underline{l}$ .

**Definice:** Vlnová délka je vzdálenost, kterou urazí (rychlostí  $c$ ) vlna za jednu periodu  $T$  kmitů (zdroje).

$$l = cT .$$





## Interference vlnění

Je to skládání harmonických vln stejné frekvence  $\omega$  (jde tedy o speciální případ principu superpozice).

- Výsledná vlna je také harmonická, tj. všechny body prostředí kmitají harmonicky s frekvencí  $\omega$  a obecně různými fázemi,
- Amplituda kmitů je v různých místech prostoru různá.

**A) Interference dvou harmonických vln (podélných či příčných polarizovaných v jedné rovině) s frekvencí  $\omega$ , které se šíří s rychlostí  $\underline{c}$  ve stejném směru (se stejnou orientací):**

$$u_1 = A_1 \sin \omega \left( t - \frac{x}{c} \right), \quad u_2 = A_2 \sin \left[ \omega \left( t - \frac{x}{c} \right) + j \right].$$

**Interferencí těchto vln vznikne opět postupná harmonická vlna**

$$u = A \sin \left[ \omega \left( t - \frac{x}{c} \right) + a \right],$$

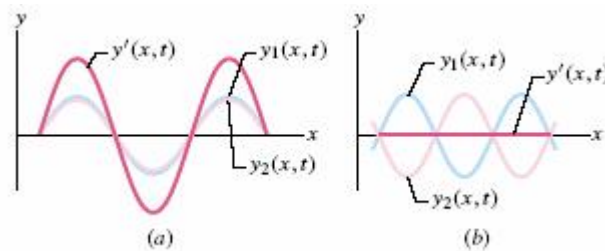
kde

$$a = \operatorname{arctg} \left( \frac{A_2 \sin j}{A_1 + A_2 \cos j} \right),$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos j} .$$

Je-li  $j = 0, \pm 2p, \pm 4p$ , **K** vlny jsou ve fázi (maxima a minima jsou nad sebou) a  $A = A_1 + A_2$ .

Je-li  $j = \pm p, \pm 3p$ , **K** vlny jsou vzájemně posunuty o  $l/2$  a  $A = |A_1 - A_2|$ . Je-li v tomto případě  $A_1 = A_2$ , je  $A = 0$  - jde o tzv. destruktivní interferenci.



**B) Interference dvou harmonických vln (podélných či příčných polarizovaných v jedné rovině) s frekvencí  $\omega$ , které se šíří s rychlostí  $\underline{c}$  a  $-\underline{c}$  ve stejném směru (šíří se proti sobě):**

Pro jednoduchost předpokládejme, že  $A_1 = A_2 = A$  a  $j = 0$ .

$$u_1 = A \sin \omega \left( t - \frac{x}{c} \right), \quad u_2 = A \sin \left[ \omega \left( t + \frac{x}{c} \right) \right].$$

Výpočtem zjistíme, že

$$u = u_1 + u_2 = 2A \cos \left( 2p \frac{x}{l} \right) \sin \left( 2p \frac{t}{T} \right).$$

**Výslednou vlnu  $u$  nazýváme vlnou stojatou.**

**Vlastnosti stojatého vlnění**

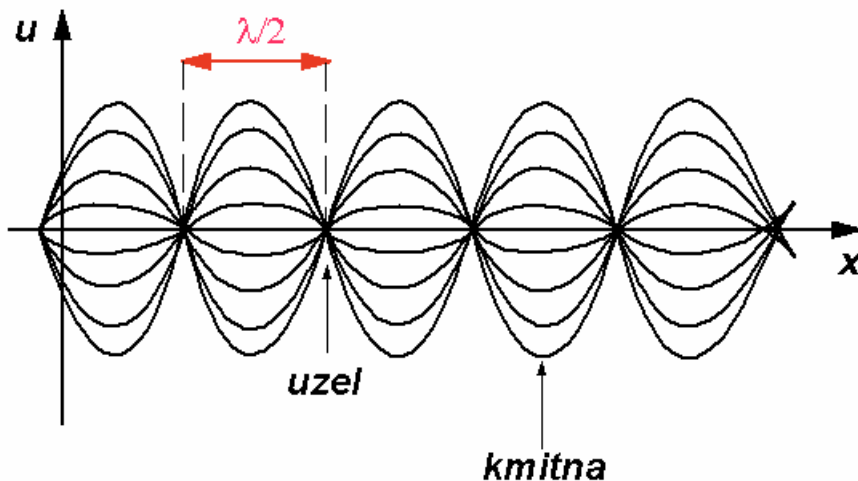
Vlnu  $u$  lze zapsat ve tvaru

$$u = A_v \sin \left( 2p \frac{t}{T} \right),$$

kde

$$A_v = 2A \cos \left( 2p \frac{x}{l} \right).$$

Tedy element prostředí, ve kterém existuje stojatá vlna, koná harmonické kmity o amplitudě  $|A_v(x)|$ .



**Uzly** - elementy v těchto bodech jsou trvale v klidu (v našem případě, kdy  $A_1 = A_2 = A$ ).

$|A_v(x)|_{\min}$  nastává v bodech  $x = \pm \frac{l}{4}, \pm \frac{3}{4}l, \pm \frac{5}{4}l, \mathbf{K}$  - poloha uzlů.

**Poloha kmiten:**

$|A_v(x)|_{\max}$  nastává v bodech  $x = 0, \pm \frac{l}{2}, \pm l, \mathbf{K}$  - poloha kmiten.

Všechny elementy mezi sousedními uzly kmitají se stejnou fází, elementy, mezi nimiž je jeden uzel, kmitají s opačnou fází.

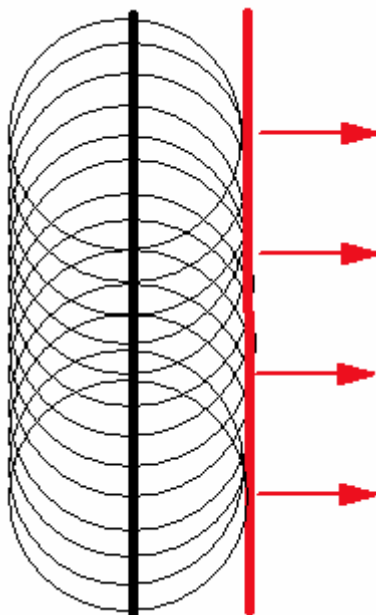
Energie se trvale přesouvá z kmiten do sousedních uzlů a zpět, nepřenáší se jedním směrem jako u vlny postupné.

### Huygensův-Fresnelův princip

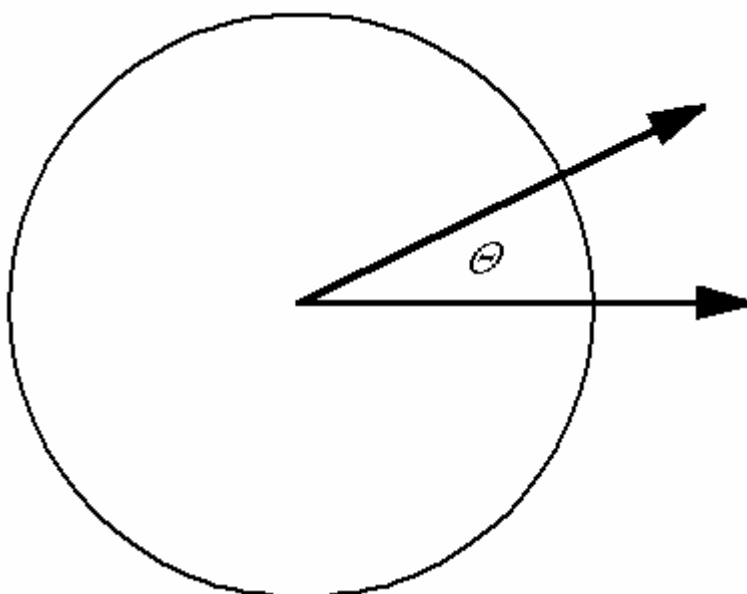
Každý element prostředí, v němž se šíří vlna, kmitá a působí přitom na sousední elementy – chová se jako sekundární zdroj, z něhož se šíří sekundární elementární vlny, které jsou v homogenním a izotropním prostředí kulové. Tyto sekundární vlny ze všech elementů prostředí se skládají a vytvářejí výslednou vlnu. Je-li  $\check{C}_1$  čelo vlny v okamžiku  $t_1$ , pak čelo vlny  $\check{C}_2$  v čase  $t_2 = t_1 + Dt$  je dáno

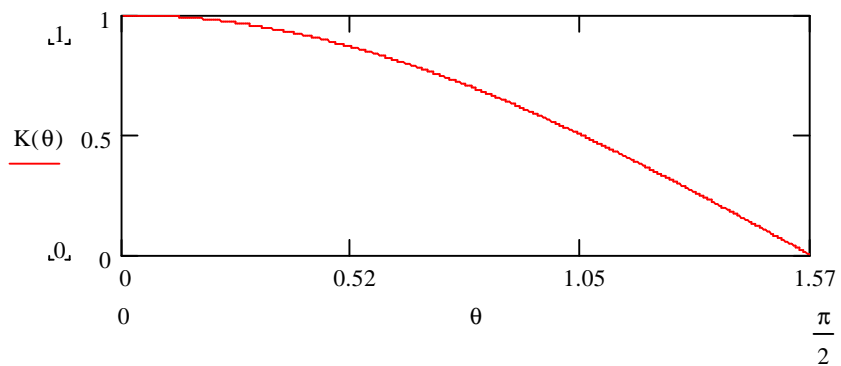
obálkou elementárních vln, vyšlých v čase  $t_1$  z bodů čela  $\check{C}_1$  (Huygens).

**Problém:** Vlna by se šířila tam i zpět, což je v rozporu se skutečností.

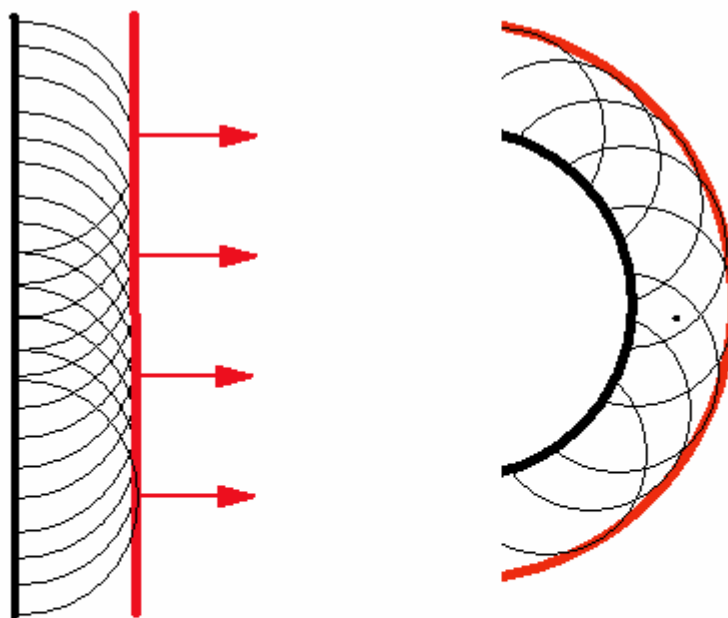


Fresnel proto zavedl tzv. faktor sklonu  $K(q)$ , který zeslabuje velikost výchylky v sekundární elementární vlně s rostoucí úhlovou odchylkou  $q$  od směru šíření výsledné vlny.



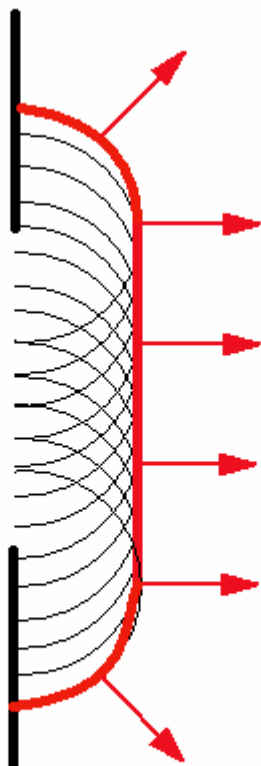


**Tedy:**

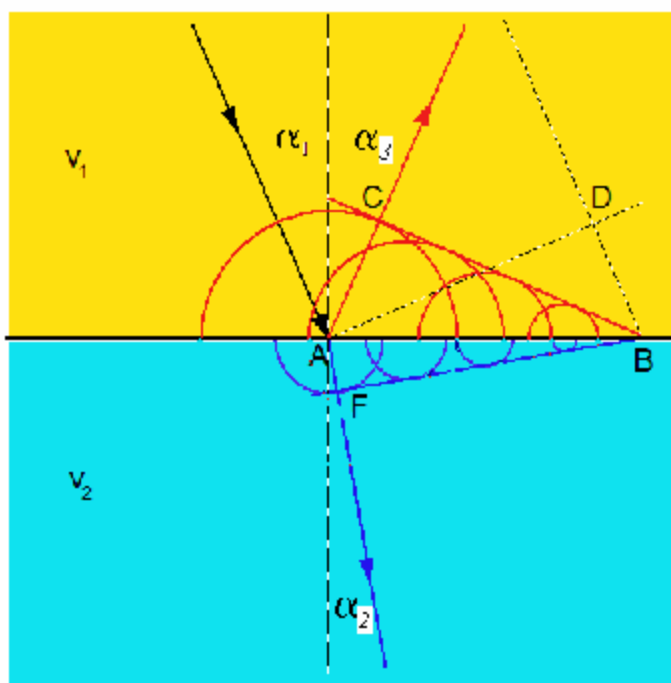


Z Huygensova–Fresnelova principu lze vysvětlit **difrakci (ohyb) vlnění**, tj. šíření vlnění za neprostupné překážky:

**Vlnění se šíří za překážkou i do oblastí geometrického stínu.**



Z Huygensova–Fresnelova principu lze vysvětlit **odraz i lom vlnění na rovinném rozhraní dvou různých prostředí:**



## Vlnová rovnice

1D případ:

Obecná vlna postupující ve směru kladné osy  $x$

$$u(x,t) = F\left(t - \frac{x}{c}\right) \quad (1)$$

Označme  $t - \frac{x}{c} = p$  a rovnici (1) zderivujme dvakrát podle  $t$  a dvakrát podle  $x$ :

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} &= \frac{\partial F}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial t} = \frac{\partial F}{\partial p} \\ \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} &= \frac{\partial^2 F}{\partial p^2} \frac{\partial p}{\partial t} = \frac{\partial^2 F}{\partial p^2} \end{aligned} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial x} &= \frac{\partial F}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\partial F}{\partial p} \left(-\frac{1}{c}\right) \\ \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= \frac{\partial^2 F}{\partial p^2} \frac{1}{c^2} \Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial p^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \end{aligned} \quad (3)$$

Z (2) a (3) P vlnová rovnice

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

3D případ

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

neboli

$$\Delta u = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$